

Temel Parametreler

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn000	Kontrol modu seçimi	000	0	40001
Pn001	Dahili etkinleştirme	001	1	40002
Pn002	Motor dönüş yönü seçimi	002	2	40003
Pn003	Varsayılan izleme parametreleri	003	3	40004
Pn004	Servo KAPALI ve ilk alarm oluştuğunda yöntem seçimini durdurma	004	4	40005
Pn005	2. alarm oluştuğunda servo durdurma yöntemi seçimi	005	5	40006
Pn006	Aşırı hareket alarmı algılama seçimi	006	6	40007
Pn007	Servo üzerinden hareket ederken yöntem seçimini durdur (OT)	007	7	40008
Pn008	Elektromanyetik fren hareketinden sonra servo kilitleme süresi	008	8	40009
Pn009	Elektromanyetik fren hareket gecikmesi	009	9	40010
Pn010	Elektromanyetik fren serbest bırakıldığında motor hızı ayarı	010	16	40017
Pn012	Dış rejeneratif direnç gücü	012	18	40019
Pn013	Harici rejeneratif direnç değeri	013	19	40020
Pn015	Aşırı yük uyarı değeri	015	21	40022
Pn016	Motor aşırı yükü tespit edildiğinde temel akım değer kaybı ayarı	016	22	40023
Pn017	Servo sürücü açılış gecikmesi süresi	017	23	40024
Pn018	Üç faz girişli servo sürücüsüne tek fazlı güç girişi seçimi	018	24	40025
Pn019	Tek fazlı güç girişi seçildiğinde servo ünitesi aşırı yük algılama akımı değer kaybı yüzdesi	019	25	40026
Pn021	Fonksiyon seçimi uygulama anahtarı 0	021	33	40034
Pn022	Fonksiyon seçimi uygulama anahtarı 1	022	34	40035
Pn023	Fonksiyon seçimi uygulama anahtarı 2	023	35	40036
Pn024	Fonksiyon seçimi uygulama anahtarı 3 (Enkodere bağlı servo / geri bildirim sekmesi)	024	36	40037
Pn030	Ayrılmış	030	48	40049
Pn031	Parametre değiştirme işlemi kilitli	031	49	40050
Pn039	Çok dönen dairelerin üst sınır değeri	039	57	40058
Pn040	Mutlak kodlayıcı yöntemini kullanma	040	64	40065
Pn041	Mutlak enkoder batarya düşük gerilim alarmı / uyarı seçimi	041	65	40066
Pn044	Tam kapalı çevrim uygulama anahtarı	044	68	40069
Pn045	Gerilim altında fonksiyon seçimi	045	69	40070
Pn046	Ana devre gerilimi düşerken tork limiti	046	70	40071
Pn047	Ana devre gerilimi düştüğünde tork limit bırakma süresi	047	71	40072
Pn050	Tork limit modu seçimi	050	80	40081
Pn051	Maksimum tork sınırı 1	051	81	40082
Pn052	Maksimum tork sınırı 2	052	82	40083
Pn053	Acil durdurma torku	053	83	40084
Pn060	Akım kontrol modu seçimi (taşyıcı frekans anahtarlama)	060	96	40097
Pn061	Operatör parametre ekranı seçimi	061	97	40098
Pn062	DB direnç gücü	062	98	40099
Pn065	Motor aşırı ısı koruma eşiği	065	101	40102
Pn070	Enkoder frekans bölümünün darbe sayısı	070	112	40113
Pn071	Enkoder bölme darbe sayısı (yüksek 16 bit)	071	113	40114
Pn072	Frekans bölme çıkışını ters çevir	072	114	40115
Pn080	Haberleşme istasyonu No	080	128	40129
Pn081	RS485 haberleşme baud hızı	081	129	40130

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn082	RS485 haberleşme doğrulama modu	082	130	40131
Pn083	CANopen haberleşme baud hızı seçimi	083	131	40132
Pn085	Haberleşme veri depolama EEPROM seçimi	085	133	40134
Pn086	Haberleşme adresi eşleme (mapping) fonksiyon anahtarı	086	134	40135
Pn087	Harita (map) kaynak adresi 1	087	135	40136
Pn088	Harita (map) hedef adresi 2	088	136	40137
Pn089	Harita (map) kaynak adresi 2	089	137	40138
Pn08A	Harita (map) hedef adresi 2	08A	138	40139

Kazanç Parametresi

Parametre	Açıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn100	Dönüş atalet oranı	100	256	40257
Pn101	1. hız kazancı	101	257	40258
Pn102	1. hız integral zaman sabiti	102	258	40259
Pn103	1. pozisyon kazancı	103	259	40260
Pn104	1. tork komut filtresi	104	260	40261
Pn105	2. hız kazancı	105	261	40262
Pn106	2. hız integral zaman sabiti	106	262	40263
Pn107	2. pozisyon kazancı	107	263	40264
Pn108	2. tork komut filtresi	108	264	40265
Pn110	Kazanç değiştirme yönteminin seçim anahtarı	110	272	40273
Pn111	Konum kontrol kazancının otomatik anahtarlama koşulu	111	273	40274
Pn112	Anahtarlama geçiş zamanı kazan 1	112	274	40275
Pn113	Anahtarlama geçiş zamanı kazan 2	113	275	40276
Pn114	Anahtarlama bekleme süresi kazan 1	114	276	40277
Pn115	Anahtarlama bekleme süresi kazan 2	115	277	40278
Pn120	Pozisyon integral zaman sabiti	120	288	40289
Pn121	İleriye besleme hız kazancı	121	289	40290
Pn122	İleri beslemeli filtre süresi	122	290	40291
Pn123	İleri beslemeli hız seçimi için V-REF kullanın.	123	291	40292
Pn124	Hız / Pozisyon kontrol seçimi (T-REF dağılımı)	124	292	40293
Pn125	Hız geri besleme filtresinin zaman sabiti	125	293	40294
Pn126	Hız geri besleme hareketi ortalama filtrelemenin zaman sabiti	126	294	40295
Pn130	Hız döngüsünün kontrol yöntemi (PI / IP)	130	304	40305
Pn131	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu seçim anahtarı	131	305	40306
Pn132	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (tork komutu)	132	306	40307
Pn133	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (hız komutu)	133	307	40308
Pn134	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (hızlanma hızı)	134	308	40309
Pn135	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (hızlanma hızı)	135	309	40310
Pn136	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (düz çizgi) (hız komutu)	136	310	40311
Pn137	Hız döngüsü P / PI anahtarlama koşulu (düz çizgi) (hızlanma hızı)	137	311	40312
Pn140	Orta frekans titreşim bastırma kontrolünün seçimi	140	320	40321
Pn141	Orta frekanslı titreşim bastırmanın ataletsel modifikasyonu	141	321	40322
Pn142	Orta frekanslı titreşim bastırma frekansı	142	322	40323
Pn143	Orta frekanslı titreşim azaltma zayıflama kazancının zayıflama kazancı	143	323	40324
Pn144	Filtre zaman parametresi 1 orta frekanslı titreşim bastırma düzeltmesi	144	324	40325
Pn145	Filtre zamanı parametresi 2 orta frekanslı titreşim bastırma düzeltmesi	145	325	40326
Pn146	2. orta frekanslı titreşim bastırma frekansı	146	326	40327

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn147	2. orta frekanslı titreşim azaltmanın azaltılması kazancı	147	327	40328
Pn150	Çentik filtresinin otomatik ayar seçimi 1	150	336	40337
Pn151	Çentik filtresinin otomatik ayar seçimi 2	151	337	40338
Pn152	Otomatik çentik rezonans algılama hassasiyeti	152	338	40339
Pn153	Çentik filtresi 1 frekansı	153	339	40340
Pn154	Çentik filtresi 1 Q değeri	154	340	40341
Pn155	Çentik filtresi 1 derinlik	155	341	40342
Pn156	Çentik filtresi 2 frekans	156	342	40343
Pn157	Çentik filtresi 2 Q değeri	157	343	40344
Pn158	Çentik filtresi 2 derinlik	158	344	40345
Pn160	Rahatsızlık telafisi işlev seçimi	160	352	40353
Pn161	Rahatsız edici gözlemci kesim frekansı	161	353	40354
Pn162	2. rahatsızlık gözlemcisi kesim frekansı	162	354	40355
Pn163	Rahatsızlık tazminat katsayısı	163	355	40356
Pn164	Rahatsızlık gözlemcisi gözlemci frekans seçim filtresi	164	356	40357
Pn165	Atalet düzeltme katsayısı gözlemci katsayısı	165	357	40358
Pn166	Hız gözlemcisi anahtarı	166	358	40359
Pn167	Hız gözlemcisi kesme frekansı	167	359	40360
Pn168	Hız gözlemcisinin atalet düzeltme katsayısı	168	360	40361
Pn169	Hız gözlemcisinin uçuş süresi düzeltmesi	169	361	40362
Pn170	Sürtünme momenti dengeleme kesme hızı	170	368	40369
Pn171	Sürtünme torku ileri kompanzasyon katsayısı	171	369	40370
Pn172	Sürtünme momenti ters dengeleme katsayısı	172	370	40371
Pn175	Sağlam kontrol seçimi	175	373	40374
Pn176	Sağlam kontrol modu seçimi	176	374	40375
Pn177	Sağlam kontrol ayar değerleri	177	375	40376
Pn178	Sağlam kontrolün minimum yük değerleri	178	376	40377
Pn179	Sağlam kontrol altında hız kontrolü kontrol yöntemi	179	377	40378
Pn185	Titreşim algılama seçimi	185	389	40390
Pn186	Titreşim algılama hassasiyeti	186	390	40391
Pn187	Titreşim algılama değeri	187	391	40392
Pn188	Titreşim algılama değeri (düz çizgi)	188	392	40393
Pn192	Önceden ayarlama da konum aşımı algılama hassasiyeti (göreceli konumlandırma tamamlandı)	192	402	40403
Pn193	Maksimum kazanç ararken maksimum kazanç ayar değeri	193	403	40404

Pozisyon Parametresi

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn200	Darbe giriş filtreleme seçimi	200	512	40513
Pn201	Darbe giriş formu	201	513	40514
Pn202	Darbe kontrolü anahtarı	202	514	40515
Pn203	Komut darbe giriş hızı	203	515	40516
Pn204	Elektronik dişli oranı payı	204	516	40517
Pn205	Elektronik dişli oranı payı (yüksek 16 bit)	205	517	40518
Pn206	Elektronik dişli oranı paydası	206	518	40519
Pn207	Elektronik teçhizat paydandan daha yüksektir (yüksek 16 bit)	207	519	40520
Pn208	İç pozisyon komut seçimi	208	520	40521
Pn210	ACC / DEC filtre ofset pozisyonu komutu	210	528	40529
Pn211	Konum komutu düşük geçişli filtreleme süresi sabiti	211	529	40530
Pn212	Pozisyon komutu kayar ortalama filtreleme süresi	212	530	40531
Pn220	Ters boşluk telafisi yön ayarı	220	544	40545
Pn221	Ters boşluk telafisi değeri	221	545	40546
Pn222	Ters boşluk telafisi değeri (yüksek 16 bit)	222	546	40547
Pn223	Ters boşluk telafisinin zaman sabiti	223	547	40548
Pn230	Düşük frekanslı titreşim önleme seçimi	230	560	40561
Pn231	Düşük frekanslı titreşim önleme fonksiyonunun otomatik ayar seçimi	231	561	40562
Pn232	Düşük frekanslı titreşim algılama hassasiyeti (göreceli konumlandırma tamamlandı)	232	562	40563
Pn233	Düşük frekanslı titreşim önleme 1 frekans A	233	563	40564
Pn234	Düşük frekanslı titreşim önleme 1 frekans B	234	564	40565
Pn235	Düşük frekanslı titreşim önleme 1 frekans	235	565	40566
Pn236	Düşük frekanslı titreşim bastırma 1 düzeltme	236	566	40567
Pn237	Düşük frekanslı titreşim önleme 2 frekans	237	567	40568
Pn238	Düşük frekanslı titreşim bastırma 2 düzeltmesi	238	568	40569
Pn240	Model izleme kontrol seçimi	240	576	40577
Pn241	Model takip kontrolünün kazanılması	241	577	40578
Pn242	Model takip kontrolünün zayıflama katsayısı	242	578	40579
Pn243	Speed feedforward gain of model tracking control	243	579	40580
Pn244	Forward torque feedforward gain of model tracking control	244	580	40581
Pn245	Model izleme kontrolünün ters tork beslemesi kazancı	245	581	40582
Pn246	2. model takip kontrolünün kazanılması	246	582	40583
Pn247	2. model takip kontrolünün zayıflama katsayısı	247	583	40584
Pn248	Model izleme kontrol modu seçimi (çözünürlüğü iyileştirme)	248	584	40585
Pn249	İleri geri besleme / tork ileri geri besleme seçimi	249	585	40586
Pn250	Tam kapalı döngü kontrol modunda harici enkoder talimatları	250	592	40593
Pn251	Tam kapalı döngü kontrol modunda hız geri besleme seçimi	251	593	40594
Pn252	Tam kapalı döngü altında 1 devir ayarlarken motor yükü bölme katsayısı	252	594	40595
Pn253	External grating ruler resolution	253	595	40596
Pn254	External grating ruler resolution(high 16 bit)	254	596	40597
Pn255	Konum sensörü çözünürlüğü	255	597	40598
Pn256	Konum sensörü çözünürlüğü (yüksek 16 bit)	256	598	40599

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn257	Motor ve yük arasında aşırı sapma ayarı	257	599	40600
Pn258	Motor ve yük arasında aşırı sapma ayarı (yüksek 16 bit)	258	600	40601
Pn259	Enkoder çıkış çözünürlüğü	259	601	40602
Pn260	NEAR konum sinyal genişliği	260	608	40609
Pn261	NEAR konum sinyal genişliği (yüksek 16 bit)	261	609	40610
Pn262	Konum varış aralığı	262	610	40611
Pn263	Konum varış aralığı (yüksek 16 bit)	263	611	40612
Pn264	Konum sapma maksimum tolerans değeri	264	612	40613
Pn265	Konum sapma maksimum tolerans değeri (yüksek 16 bit)	265	613	40614
Pn266	Aşırı pozisyon sapma alarmı ayarı	266	614	40615
Pn267	Servo açıkken aşırı konum sapması alarm eşiği	267	615	40616
Pn268	Servo açıkken aşırı konum sapması alarm eşiği (yüksek 16 bit)	268	616	40617
Pn269	Servo açıkken aşırı konum sapması uyarısı eşiği	269	617	40618
Pn270	Servo açıkken hız sınırlaması	270	624	40625
Pn272	Konum sapma boşluğu modu	272	626	40627
Pn273	Konum sapma boşluğu modu seçimi	273	627	40628
Pn274	/ COIN çıkış zamanı	274	628	40629

Hız Parametresi

Paremetre	Açıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn300	Analog hız komutu kazancı	300	768	40769
Pn301	Ters analog hız komutu	301	769	40770
Pn302	Analog hız komutu filtreleme süresi	302	770	40771
Pn303	Analog hız komutu ölü alan aralığı	303	771	40772
Pn304	Dahili hız 1	304	772	40773
Pn305	Dahili hız 2	305	773	40774
Pn306	Dahili hız 3	306	774	40775
Pn307	Dahili hız 1 (doğrusal hat)	307	775	40776
Pn308	Dahili hız 2 (doğrusal hat)	308	776	40777
Pn309	Dahili hız 3 (doğrusal hat)	309	777	40778
Pn310	Hız komutu trapez hızlanma zamanı	310	784	40785
Pn311	Hız komutu yamuk yavaşlama zamanı	311	785	40786
Pn312	Zero-speed-clamp mode	312	786	40787
Pn313	Zero-speed-clamp threshold	313	787	40788
Pn314	Sıfır hız kelepçesi hız eşiği (düz çizgi)	314	788	40789
Pn316	Servo AÇIK iken hız sınırı (doğrusal hat)	316	790	40791
Pn317	Dönüş kararı eşiği	317	791	40792
Pn318	Hareket karar eşiği (doğrusal hat)	318	792	40793
Pn319	Maksimum motor hızı (doğrusal hat)	319	793	40794
Pn320	Hız tutarlı aralığı	320	800	40801

Tork Parametresi

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn400	Tork komutu seçimi	400	1024	41025
Pn401	Tork komutu 2. derece düşük geçiş filtresi kesme frekansı	401	1025	41026
Pn402	Tork komutu 2. derece düşük geçiş filtresi Q değeri	402	1026	41027
Pn403	Tork komutu yön ayarı	403	1027	41028
Pn404	Analog tork komutu filtreleme süresi	404	1028	41029
Pn405	Analog tork komutu kazancı	405	1029	41030
Pn406	Ters analog tork komutu	406	1030	41031
Pn407	Analog tork komutu ölü alan aralığı	407	1031	41032
Pn410	Tork kontrolü altında dahili tork komutu	410	1040	41041
Pn411	Tork kontrolü altında hız sınırlama modu ayarı	411	1041	41042
Pn412	Hız sınırı seçimi	412	1042	41043
Pn413	Tork kontrolü altında hız sınırı	413	1043	41044
Pn415	Dahili tork komutu yumuşak hızlanma süresi	415	1045	41046
Pn416	Dahili tork komutu yumuşak yavaşlama süresi	416	1046	41047
Pn420	Hedef tork varış ayar değeri	420	1056	41057
Pn421	Hedef tork varış süresi penceresi	421	1057	41058

Jog Parametresi

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn500	JOG hızı	500	1280	41281
Pn501	JOG hızı (düz çizgi)	501	1281	41282
Pn502	Program JOG çalışma modu	502	1282	41283
Pn503	Program JOG hareket mesafesi	503	1283	41284
Pn504	Program JOG hareket mesafesi (yüksek 16 bit)	504	1284	41285
Pn505	Program JOG hızlanma / yavaşlama zamanı	505	1285	41286
Pn506	Program JOG bekleme süresi	506	1286	41287
Pn507	Program JOG hareketli süreleri	507	1287	41288
Pn508	Program JOG hareketli hızı	508	1288	41289
Pn509	Program JOG hareket hızı (düz çizgi)	509	1289	41290

IO Parametresi

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn600	Giriş sinyali dağıtım modunu değiştir	600	1536	41537
Pn601	CN1-40 giriş yapılandırması	601	1537	41538
Pn602	CN1-42 giriş yapılandırması	602	1538	41539
Pn603	CN1-43 giriş yapılandırması	603	1539	41540
Pn604	CN1-41 giriş yapılandırması	604	1540	41541
Pn605	CN1-44 giriş yapılandırması	605	1541	41542
Pn606	CN1-45 giriş yapılandırması	606	1542	41543
Pn607	CN1-46 giriş yapılandırması	607	1543	41544
Pn608	CN1-39 giriş yapılandırması	608	1544	41545
Pn609	CN1-38 giriş yapılandırması	609	1545	41546
Pn610	Giriş dahili konfigürasyonunu değiştir 1	610	1552	41553
Pn611	Giriş dahili konfigürasyonunu değiştir 2	611	1553	41554
Pn612	Giriş dahili konfigürasyonunu değiştir 3	612	1554	41555
Pn613	CN1-25 / 26 çıkış konfigürasyonu	613	1555	41556
Pn614	CN1-27 / 28 çıkış konfigürasyonu	614	1556	41557
Pn615	CN1-29 / 30 çıkış konfigürasyonu	615	1557	41558
Pn620	Korumalı Kısmi Uyarı Kontrolü (değiştirmeyin)	620	1568	41569
Pn622	Uyarı algılama seçimi	622	1570	41571

Atalet Parametresi

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn700	Atalet tanımlama anahtarı	700	1792	41793
Pn701	Atalet tanımlama işlemi modu	701	1793	41794
Pn702	Atalet tanımlama hareketli aralık	702	1794	41795
Pn703	Atalet tanımlamanın hızlanma zaman sabiti	703	1795	41796
Pn704	Atalet tanımlama hız seviyesi	704	1796	41797
Pn705	Atalet tanımlama başlangıç değeri	705	1797	41798
Pn706	Atalet tanımlamasında titreşim algılama seviyesi (rotasyon)	706	1798	41799
Pn707	Atalet tanımlamasında titreşim algılama seviyesi (düz çizgi)	707	1799	41800
Pn710	HWBB sinyali zaman aşımı alarm zamanı	710	1808	41809
Pn711	Güvenlik terminali kontrol anahtarı	711	1809	41810
Pn712	Aktif modda dahili yavaşlama sabiti A	712	1810	41811
Pn713	Aktif modda dahili yavaşlama sabiti B	713	1811	41812
Pn714	Aktif modda dahili yavaşlama durma hızı	714	1812	41813
Pn715	Aktif modda durdurma süresi	715	1813	41814
Pn716	Aktif mod altında sapma eşiğini serbest bırakın	716	1814	41815
Pn717	Aktif mod altında sapma eşiğini serbest bırakın (yüksek 16 bit)	717	1815	41816
Pn718	Aktif modda serbest bırakma hızı eşiği	718	1816	41817
Pn720	Süpürme frekansı başlangıç frekansı	720	1824	41825
Pn721	Tarama frekansını durdurma frekansı	721	1825	41826
Pn722	Rezonans frekans saptama alt sınırı	722	1826	41827
Pn723	Tarama tork komutu genliği	723	1827	41828
Pn724	FFT'nin ilgili fonksiyon anahtarları	724	1828	41829
Pn730	Motorsuz test fonksiyonu seçimi	730	1840	41841
Pn731	Motor test fonksiyonu yok kodlayıcı çözünürlük seçimi	731	1841	41842
Pn732	Motorsuz test fonksiyonu kodlayıcı tipi seçimi	732	1842	41843
Pn740	Dişli tork dengeleme fonksiyonu şalteri	740	1856	41857
Pn741	Tork kontrol modunda hız sınırı (düz çizgi)	741	1857	41858
Pn742	Manyetik kutup algılamanın hız döngüsü kazancı,	742	1858	41859
Pn743	Manyetik kutup algılamanın hız döngüsü entegrasyon süresi	743	1859	41860
Pn744	İleri tork sınırı (düz çizgi)	744	1860	41861
Pn745	Ters tork sınırı (düz çizgi)	745	1861	41862
Pn746	Manyetik kutup algılama komut hızı (düz çizgi)	746	1862	41863
Pn747	ACC / DEC manyetik kutup algılama komutunun zamanı	747	1863	41864
Pn748	Manyetik kutup algılama komutunun sabit hız süresi	748	1864	41865
Pn749	Manyetik kutup algılama komutunun bekleme süresi	749	1865	41866
Pn750	Manyetik kutup algılamanın tekrarlanma zamanları	750	1872	41873
Pn751	Hareketli manyetik kutup algılama aralığı (Düz çizgi)	751	1873	41874
Pn752	Manyetik kutup algılamanın yük değeri	752	1874	41875
Pn753	Entegrasyon olmadan manyetik kutup algılama kazancı	753	1875	41876

Paremetre	Acıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn754	Entegrasyon olmadan manyetik kutup algılamanın başlama zamanı	754	1876	41877
Pn755	Manyetik kutup algılamanın komut hızı	755	1877	41878
Pn756	Hareketli manyetik kutup algılama aralığı	756	1878	41879
Pn757	Manyetik kutup algılmalı tork komutunun onaylanması	757	1879	41880
Pn758	Manyetik kutup algılmalı tork komutunu onaylama ACC / DEC zamanı	758	1880	41881
Pn759	Manyetik kutup algılmalı tork komutunu onaylamanın sabit hız süresi	759	1881	41882
Pn760	Manyetik kutup algılamanın tolerans sapması aralığı	760	1888	41889
Pn761	Manyetik kutup algılamanın hız komutunda retrograd seviye	761	1889	41890
Pn762	Manyetik kutup tespit bekleme süresinde retrograd seviye	762	1890	41891
Pn763	Manyetik kutup algılamanın aşırı hız seviyesi	763	1891	41892
Pn790	Motor modeli	790	1936	41937
Pn791	Enkoder tipi	791	1937	41938
Pn792	Mutlak kodlayıcı işlemi	792	1938	41939
Pn798	Çok turlu mutlak enkoder sıfır ofseti	798	1944	41945
Pn79A	Minimum yazılım sınırlaması mutlak konum	79A	1946	41947
Pn79B	Doğrusal optik ızgara aralığı (yüksek 16 bit) (düz çizgi)	79B	1947	41948
Pn79C	Maksimum yazılım sınırlaması mutlak konum	79C	1948	41949
Pn79D	Fren komutu çıkış hızı (Düz çizgi)	79D	1949	41950
Pn79E	Yazılım sınırlama mutlak pozisyon anahtarı	79E	1950	41951
Pn79F	Manyetik kutup algılama işlemi (düz çizgi) olduğunda mutlak ızgara cetveli seçilir	79F	1951	41952
Pn7B0	Çıkış faz kaybı koruması	7B0	1968	41969
Pn7B1	Çıkış faz kaybı koruma süresi	7B1	1969	41970

Dahili Pozisyon Parametresi

Parametre	Açıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn800	Başlangıç dönüş kontrol wordü	800	2048	42049
Pn802	Başlangıç noktasını bulduktan sonra sıfır pozisyon eşitleme değeri	802	2050	42051
Pn804	Pr1 kontrol word	804	2052	42053
Pn806	Pr1 komut puls sayısı	806	2054	42055
Pn808	Pr2 kontrol word	808	2056	42057
Pn80A	Pr2 komut puls sayısı	80A	2058	42059
Pn80C	Pr3 kontrol word	80C	2060	42061
Pn80E	Pr3 komut puls sayısı	80E	2062	42063
Pn810	Pr4 kontrol word	810	2064	42065
Pn812	Pr4 komut puls sayısı	812	2066	42067
Pn814	Pr5 kontrol word	814	2068	42069
Pn816	Pr5 komut puls sayısı	816	2070	42071
Pn818	Pr6 kontrol word	818	2072	42073
Pn81A	Pr6 komut puls sayısı	81A	2074	42075
Pn81C	Pr7 kontrol word	81C	2076	42077
Pn81E	Pr7 komut puls sayısı	81E	2078	42079
Pn820	Pr8 kontrol word	820	2080	42081
Pn822	Pr8 komut puls sayısı	822	2082	42083
Pn824	Pr9 kontrol word	824	2084	42085
Pn826	Pr9 komut puls sayısı	826	2086	42087
Pn828	Pr10 kontrol word	828	2088	42089
Pn82A	Pr10 komut puls sayısı	82A	2090	42091
Pn82C	Pr11 kontrol word	82C	2092	42093
Pn82E	Pr11 komut puls sayısı	82E	2094	42095
Pn830	Pr12 kontrol word	830	2096	42097
Pn832	Pr12 komut puls sayısı	832	2098	42099
Pn834	Pr13 kontrol word	834	2100	42101
Pn836	Pr13 komut puls sayısı	836	2102	42103
Pn838	Pr14 kontrol word	838	2104	42105
Pn83A	Pr14 komut puls sayısı	83A	2106	42107
Pn83C	Pr15 kontrol word	83C	2108	42109
Pn83E	Pr15 komut puls sayısı	83E	2110	42111
Pn840	Pr16 kontrol word	840	2112	42113
Pn842	Pr16 komut puls sayısı	842	2114	42115
Pn844	Pr17 kontrol word	844	2116	42117
Pn846	Pr17 komut puls sayısı	846	2118	42119
Pn848	Pr18 kontrol word	848	2120	42121
Pn84A	Pr18 komut puls sayısı	84A	2122	42123
Pn84C	Pr19 kontrol word	84C	2124	42125
Pn84E	Pr19 komut puls sayısı	84E	2126	42127
Pn850	Pr20 kontrol word	850	2128	42129
Pn852	Pr20 komut puls sayısı	852	2130	42131
Pn854	Pr21 kontrol word	854	2132	42133
Pn856	Pr21 komut puls sayısı	856	2134	42135
Pn858	Pr22 kontrol word	858	2136	42137
Pn85A	Pr22 komut puls sayısı	85A	2138	42139
Pn85C	Pr23 kontrol word	85C	2140	42141

Parametre	Açıklama	HEX	DEC	Modbus Adresi
Pn85E	Pr23 komut puls sayısı	85E	2142	42143
Pn860	Pr24 kontrol word	860	2144	42145
Pn862	Pr24 komut puls sayısı	862	2146	42147
Pn864	Pr25 kontrol word	864	2148	42149
Pn866	Pr25 komut puls sayısı	866	2150	42151
Pn868	Pr26 kontrol word	868	2152	42153
Pn86A	Pr26 komut puls sayısı	86A	2154	42155
Pn86C	Pr27 kontrol word	86C	2156	42157
Pn86E	Pr27 komut puls sayısı	86E	2158	42159
Pn870	Pr28 kontrol word	870	2160	42161
Pn872	Pr28 komut puls sayısı	872	2162	42163
Pn874	Pr29 kontrol word	874	2164	42165
Pn876	Pr29 komut puls sayısı	876	2166	42167
Pn878	Pr30 kontrol word	878	2168	42169
Pn87A	Pr30 komut puls sayısı	87A	2170	42171
Pn87C	Pr31 kontrol word	87C	2172	42173
Pn87E	Pr31 komut puls sayısı	87E	2174	42175
Pn880	Pr kalkış/duruş süresi 0	880	2176	42177
Pn881	Pr kalkış/duruş süresi 1	881	2177	42178
Pn882	Pr kalkış/duruş süresi 2	882	2178	42179
Pn883	Pr kalkış/duruş süresi 3	883	2179	42180
Pn884	Pr kalkış/duruş süresi 4	884	2180	42181
Pn885	Pr kalkış/duruş süresi 5	885	2181	42182
Pn886	Pr kalkış/duruş süresi 6	886	2182	42183
Pn887	Pr kalkış/duruş süresi 7	887	2183	42184
Pn888	Pr hedef hız 0	888	2184	42185
Pn889	Pr hedef hız 1	889	2185	42186
Pn88A	Pr hedef hız 2	88A	2186	42187
Pn88B	Pr hedef hız 3	88B	2187	42188
Pn88C	Pr hedef hız 4	88C	2188	42189
Pn88D	Pr hedef hız 5	88D	2189	42190
Pn88E	Pr hedef hız 6	88E	2190	42191
Pn88F	Pr hedef hız 7	88F	2191	42192
Pn890	Pr gecikme süresi 0	890	2192	42193
Pn891	Pr gecikme süresi 1	891	2193	42194
Pn892	Pr gecikme süresi 2	892	2194	42195
Pn893	Pr gecikme süresi 3	893	2195	42196
Pn894	Pr gecikme süresi 4	894	2196	42197
Pn895	Pr gecikme süresi 5	895	2197	42198
Pn896	Pr gecikme süresi 6	896	2198	42199
Pn897	Pr gecikme süresi 7	897	2199	42200
Pn898	Pr komutu tetikleyicisi	898	2200	42201
Pn899	Başlangıç dönüş yöntemi	899	2201	42202
Pn89A	Başlangıç yüksek dönüş hızı	89A	2202	42203
Pn89B	Başlangıç düşük dönüş hızı	89B	2203	42204
Pn89C	Başlangıç dönüş hızlanma ve yavaşlama süresi	89C	2204	42205
Pn89D	Başlangıç pozisyonu değeri	89D	2205	42206
Pn89F	JOG fonksiyonu	89F	2207	42208

İzleme Parametresi

Parametre	Açıklama	HEX	DEC	MODBUS ADRES
Un000	Motor dönüş hızı	E000	57344	457345
Un001	Hız komutu	E001	57345	457346
Un002	Dahili tork komutu	E002	57346	457347
Un003	Z eksenine göre rotor puls pozisyonu	E003	57347	457348
Un004	Elektrik açısı	E004	57348	457349
Un005	Puls giriş komutunun hızı	E005	57349	457350
Un006	Puls giriş komutunun sayacı	E006	57350	457351
Un007	Geri besleme pulsi sayacı	E007	57351	457352
Un008	Geri besleme pulsinin 1. sayacı	E008	57352	457353
Un009	Pozisyon sapma	E009	57353	457354
Un00A	Kümülatif yük oranı	E00A	57354	457355
Un00B	Rejenerasyon yük oranı	E00B	57355	457356
Un00C	DB direncinin elektrik tüketimi	E00C	57356	457357
Un00D	Etkili kazanç izleme	E00D	57357	457358
Un00E	Toplam çalışma süresi	E00E	57358	457359
Un00F	Aşırı yük oranı	E00F	57359	457360
Un010	Mutlak enkoderin bir turu içindeki pozisyonu (enkoder pulsleri)	E010	57360	457361
Un011	Mutlak enkoder çoklu dönüş değeri	E011	57361	457362
Un012	Tam kapalı çevrim geri besleme puls sayacı	E012	57362	457363
Un021	Motor mutlak pozisyonu	E021	57377	457378
Un035	ARM yazılımı sürümü	E035	57397	457398
Un036	FPGA yazılımı sürümü	E036	57398	457399
Un087	Seri Encoder Haberleşme Sorun Sayısı	E087	57479	457480
Un089	Soğutucu sıcaklığı	E089	57481	457482
Un091	Motor sıcaklığı	E091	57489	457490
Un100	GÇ portu giriş sinyali izleme	E100	57600	457601
Un101	GÇ portu çıkış sinyali izleme	E101	57601	#BAŞV!
Un102	T-REF izleme	E102	57602	457603
Un103	V-REF izleme	E103	57603	457604
Un104	Puls komutu giriş frekansı	E104	57604	457605
Un105	Güvenlik terminali HWBB giriş sinyali izleme	E105	57605	457606
Un108	Harici giriş komutu puls sayacı	E108	57608	457609
Un110	Dahili sinyal durumunun birleşik göstergesi	E110	57616	457617
Un120	Dahili giriş sinyali durumunun birleşik göstergesi	E120	57632	457633
Un130	Dahili çıkış sinyali durumunun birleşik göstergesi	E130	57648	457649
Un140	Ana devre bara gerilimi	E140	57664	457665
Un141	Etkili akım geribildirimi	E141	57665	457666
Un142	Anlık yük oranı	E142	57666	457667
Un143	Anlık rejeneratif yük oranı	E143	57667	457668
Un144	DB direnci anlık elektrik tüketimi	E144	57668	457669
Un145	Maksimum kümülatif yük oranı	E145	57669	457670
Un14B	D eksen için güncel komut izleme	E14B	57675	457676
Un210	Mevcut işlem süresini senkronize et	E210	57872	457873
Un220	Tork komut gerilimi (düzeltme olmadan)	E220	57888	457889
Un221	Tork komut gerilimi (düzeltmeden sonra)	E221	57889	457890
Un222	Hız komutu gerilimi (düzeltme olmadan)	E222	57890	457891
Un223	Hız komutu gerilimi (düzeltmeden sonra)	E223	57891	457892

Parametre	Açıklama	HEX	DEC	MODBUS ADRES
Un300	Güncel alarm kodu	E300	58112	458113
Un301	Son alarm kodu	E301	58113	458114
Un302	Alarm anında tarih bilgisi	E302	58114	458115
Un303	Alarm anında motor hızı	E303	58115	458116
Un304	Alarm anında hız komutu	E304	58116	458117
Un305	Alarm anında dahili tork komutu	E305	58117	458118
Un306	Alarm anında giriş komutu puls hızı	E306	58118	458119
Un307	Alarm anında sapma sayacı (pozisyon sapması)	E307	58119	458120
Un308	Alarm anında DC bus gerilimi	E308	58120	458121
Un309	Alarm anında etkili akım geribildirimi	E309	58121	458122
Un30A	Alarm anında kümülatif yük oranı	E30A	58122	458123
Un30B	Alarm anında rejeneratif yük hızı	E30B	58123	458124
Un30C	Alarm anında DB direncinin elektrik tüketimi	E30C	58124	458125
Un30D	Alarm anında maksimum kümülatif yük oranı	E30D	58125	458126
Un30E	Alarm anında dönme ataleti oranı	E30E	58126	458127
Un30F	Alarm oluştuğunda seri enkoderin iletişim anormallikleri sayısı	E30F	58127	458128
Un310	Alarm anında dahili sinyal izleme	E310	58128	458129
Un313	Alarm anında dahili giriş sinyali izlenmesi	E313	58131	458132
Un317	Alarm anında dahili çıkış sinyali izleme	E317	58135	458136
Un320	Geçmiş arıza kodu kaydı 1	E320	58144	458145
Un321	Geçmiş arıza kodu kaydı 2	E321	58145	458146
Un322	Geçmiş arıza kodu kaydı 3	E322	58146	458147
Un323	Geçmiş arıza kodu kaydı 4	E323	58147	458148
Un324	Geçmiş arıza kodu kaydı 5	E324	58148	458149
Un325	Geçmiş arıza kodu kaydı 6	E325	58149	458150
Un326	Geçmiş arıza kodu kaydı 7	E326	58150	458151
Un327	Geçmiş arıza kodu kaydı 8	E327	58151	458152
Un328	Geçmiş arıza kodu kaydı 9	E328	58152	458153
Un329	Geçmiş arıza kodu kaydı 10	E329	58153	458154
Un330	Geçmiş arıza süre kaydı 1	E330	58160	458161
Un331	Geçmiş arıza süre kaydı 2	E331	58161	458162
Un332	Geçmiş arıza süre kaydı 3	E332	58162	458163
Un333	Geçmiş arıza süre kaydı 4	E333	58163	458164
Un334	Geçmiş arıza süre kaydı 5	E334	58164	458165
Un335	Geçmiş arıza süre kaydı 6	E335	58165	458166
Un336	Geçmiş arıza süre kaydı 7	E336	58166	458167
Un337	Geçmiş arıza süre kaydı 8	E337	58167	458168
Un338	Geçmiş arıza süre kaydı 9	E338	58168	458169
Un339	Geçmiş arıza süre kaydı 10	E339	58169	458170